

**(19) Organisation Mondiale de la Propriété
Intellectuelle
Bureau international**



(43) Date de la publication internationale
25 août 2005 (25.08.2005)

PCT

(10) Numéro de publication internationale
WO 2005/077740 A1

(51) **Classification internationale des brevets⁷ :** **B62J 6/00,**
B60Q 11/00, G07B 15/00, B62H 5/20

(21) **Numéro de la demande internationale :**
PCT/FR2005/000316

(22) **Date de dépôt international :**
10 février 2005 (10.02.2005)

(25) **Langue de dépôt :** français

(26) **Langue de publication :** français

(30) **Données relatives à la priorité :**
0401290 10 février 2004 (10.02.2004) FR

(71) **Déposant** (*pour tous les États désignés sauf US*) : **JCDE-CAUX S.A.** [FR/FR]; 17, rue Soyier, F-92200 Neuilly sur Seine (FR).

(72) **Inventeurs; et**

(75) **Inventeurs/Déposants** (*pour US seulement*) : **LE GARS,**

Jacques [FR/R]; 16, rue Pré Joli, F-78950 Gambais (FR). **LAMY, Jean-Claude** [FR/FR]; 11, allée des Glycines, F-92500 Reuil Malmaison (FR). **DARRAS, Jacques** [FR/FR]; 20, rue Pasteur, F-78120 Rambouillet (FR). **TAVERNIER, Patrick** [FR/FR]; 3, rue Maurice Berteaux, F-78410 Bouafle (FR).

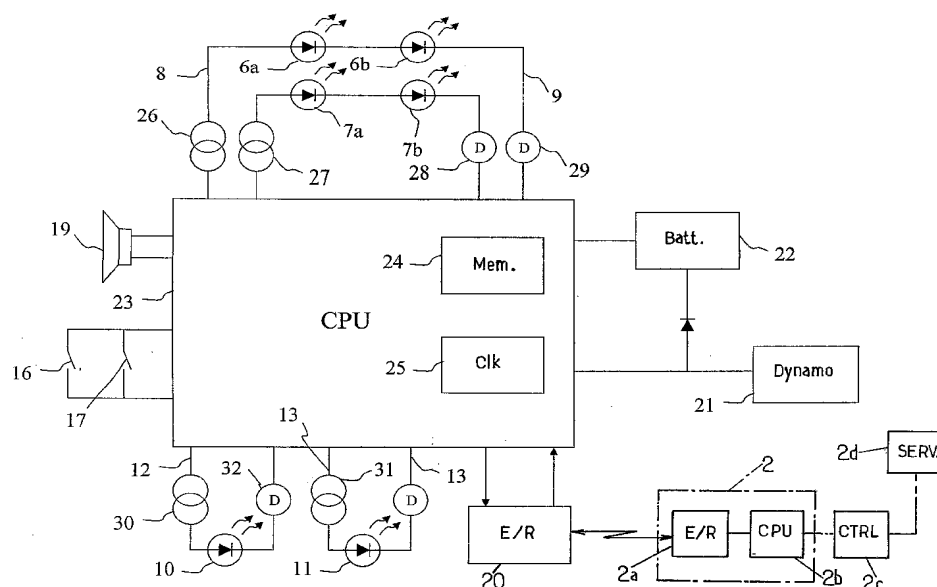
(74) **Mandataires : BURBAUD, Eric** etc.; 64/67, rue de la Victoire, F-75440 Paris Cedex 09 (FR).

(81) **États désignés** (*sauf indication contraire, pour tout titre de protection nationale disponible*) : AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NL, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: BICYCLE PROVIDED WITH AN ON-BOARD CONTROL SYSTEM AND AUTOMATIC RENTAL SYSTEM COMPRISING SAID BICYCLES

(54) Titre : BICYCLETTE MUNIE D'UN SYSTEME DE CONTROLE EMBARQUE ET SYSTEME AUTOMATIQUE DE LOCATION COMPRENANT DE TELLES BICYCLETTES



(57) Abstract: A bicycle (1) fitted with an on-board control system (23) which is adapted in such a way that it can control the state of a functional element (6a, 6b, 7a, 7b; 10, 11; 14, 15; 21,22) of the bicycle, in order to detect an error in the operation of said functional element and in order to signal said error.

[Suite sur la page suivante]

WO 2005/077740 A1



(84) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de protection régionale disponible) : ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Déclaration en vertu de la règle 4.17 :

— relative à la qualité d'inventeur (règle 4.17.iv)) pour US seulement

Publiée :

— avec rapport de recherche internationale

En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.

(57) **Abrégé :** Bicyclette (1) équipée d'un système de contrôle embarqué (23) adapté pour contrôler l'état d'un organe fonctionnel (6a, 6b, 7a, 7b; 10, 11 ; 14, 15 ; 21,22) de la bicyclette, pour détecter un défaut dans le fonctionnement de cet organe fonctionnel, et pour signaler ce défaut.

Bicyclette munie d'un système de contrôle embarqué et système automatique de location comprenant de telles bicyclettes.

5 L'invention a trait aux bicyclettes munies de systèmes de contrôle embarqués et aux systèmes automatiques de location comprenant de telles bicyclettes.

Plus particulièrement, l'invention concerne une bicyclette équipée d'un système de contrôle embarqué et d'une première interface de communication reliée
10 électriquement au système de contrôle, ladite bicyclette comprenant au moins un organe fonctionnel.

Un exemple de bicyclette de ce type est divulgué dans le document WO-A-01/54080.

Aujourd'hui certaines villes sont équipées de systèmes automatisés de location de bicyclettes permettant à chaque
15 citadin d'emprunter une bicyclette pour effectuer un parcours urbain.

La location peut s'effectuer sous certaines conditions de paiement et généralement contre caution, cette dernière
20 condition visant à prémunir le loueur contre les vols et les éventuelles dégradations liées à l'utilisation quotidienne des bicyclettes.

Mais il s'avère également nécessaire de mettre en place des procédures de maintenance, afin de garantir aux
25 usagers des bicyclettes en parfait état de marche.

Aujourd'hui, la maintenance est généralement effectuée par des techniciens qui effectuent des contrôles réguliers de chaque bicyclette.

Bien que souple, puisque faisant appel à la main-
30 d'œuvre humaine, une telle procédure est toutefois relativement complexe.

En effet, elle nécessite, pour chaque bicyclette, de connaître la position de celle-ci à la date indiquée par le planning, puis de se rendre sur place pour effectuer le
35 contrôle de maintenance au cours duquel l'état de différents organes fonctionnels de la bicyclette est contrôlé (notamment pneus, jantes, freins et feux).

En fonction de l'état de ces organes, la bicyclette peut être :

- soit immobilisée pour réparation en cas de défectuosité d'un organe ;
- 5 - soit remise en circulation lorsque l'état de la bicyclette est jugé satisfaisant.

On comprend aisément qu'au fur et à mesure que croît la taille de la flotte de bicyclettes (dans certaines villes, cette flotte peut comprendre plusieurs centaines de
10 bicyclettes), ce type de procédure s'avère extrêmement complexe à organiser.

En outre, il peut arriver qu'une bicyclette soit victime d'une panne ou d'un dysfonctionnement sans qu'une opération de maintenance ne soit prévue dans l'immédiat.
15 Comme il est rare que l'utilisateur qui a été le témoin -ou l'acteur- d'une panne ou d'un dysfonctionnement prévienne de lui-même les services de maintenance du loueur, la bicyclette se trouve de fait immobilisée jusqu'à l'opération de maintenance suivante, car les usagers
20 n'acceptent généralement pas d'utiliser une bicyclette défectueuse.

Il en résulte une perte de rentabilité dans l'exploitation de la flotte.

L'invention vise notamment à pallier les
25 inconvénients précités, en proposant une bicyclette présentant une ergonomie améliorée et/ou dont la maintenance soit facilitée. L'invention vise également, dans un contexte tel que celui exposé ci-dessus, à simplifier la gestion d'une flotte de bicyclettes.

30 A cet effet, l'invention propose une bicyclette équipée d'un système de contrôle embarqué et d'une première interface de communication reliée électriquement au système de contrôle, ladite bicyclette comprenant au moins un organe fonctionnel,
35 caractérisée en ce que ce système de contrôle est adapté pour :

- contrôler l'état de l'organe fonctionnel,

- et communiquer à une infrastructure fixe, via la première interface de communication, des informations d'état concernant l'état dudit organe fonctionnel.

Les informations d'état peuvent ensuite être
5 traitées pour avertir un service de maintenance de l'existence d'un éventuel défaut et de la nécessité d'une intervention.

Il en résulte, d'une part, une ergonomie accrue de la bicyclette sur laquelle il n'est pas nécessaire
10 d'effectuer les habituels contrôles de panne ou de défaillance puisqu'elle est équipée d'un système intégré de détection des pannes et, d'autre part, une amélioration sensible de la gestion d'une flotte comprenant de telles bicyclettes.

15 Dans des divers modes de réalisation de la bicyclette selon l'invention, on peut avoir recours en outre à l'une et/ou à l'autre des dispositions suivantes, utilisables le cas échéant indépendamment les unes des autres et/ou indépendamment des dispositions mentionnées
20 ci-dessus :

- ladite première interface de communication comprend un émetteur/récepteur ;

- ledit première interface de communication est une interface de communication sans contact à courte
25 portée ;

- le système de contrôle est adapté pour :
. détecter un défaut dans le fonctionnement dudit organe fonctionnel, et
. générer une information d'état caractéristique
30 dudit défaut et communiquer cette information d'état à la première interface de communication pour être transmis à ladite infrastructure ;

- la bicyclette comporte un circuit principal d'éclairage arrière comprenant un premier feu arrière, le
35 système de contrôle étant adapté pour :

. commander ledit circuit principal d'éclairage arrière, et

. détecter une défaillance dans ledit circuit principal d'éclairage arrière ;

- le circuit principal d'éclairage arrière comprend, en série, un amplificateur de courant, une diode électroluminescente, et un détecteur de courant ;

- la bicyclette comprend un circuit secondaire d'éclairage arrière indépendant du circuit principal d'éclairage arrière, ledit circuit secondaire d'éclairage arrière comprenant un deuxième feu arrière, et dans laquelle le système de contrôle est adapté pour commander le circuit secondaire d'éclairage arrière en le faisant fonctionner lorsqu'une défaillance a été détectée dans le circuit principal d'éclairage arrière ;

- la bicyclette comprend au moins un frein et un circuit secondaire d'éclairage arrière indépendant du circuit principal d'éclairage arrière, ledit circuit secondaire d'éclairage arrière comprenant un deuxième feu arrière, le système de contrôle étant adapté pour :

. détecter l'actionnement du frein, et
. commander le circuit secondaire d'éclairage arrière en le faisant fonctionner lorsque l'actionnement du frein a été détecté ;

- le circuit secondaire d'éclairage arrière comprend, en série, un amplificateur de courant, une diode électroluminescente, et un détecteur de courant ;

- la bicyclette comprend une dynamo, et le système de contrôle comprend une mémoire et est adapté pour :

. mesurer une intensité électrique d'un courant généré par la dynamo,

. inscrire sur la mémoire une information d'état caractéristique d'une défaillance du frein lorsque le système de contrôle détecte l'actionnement dudit frein sans détecter une diminution de ladite intensité électrique,

. transmettre ladite information d'état caractéristique d'une défaillance du frein à la première interface de communication ;

- la bicyclette comprend deux circuits

indépendants d'éclairage avant comportant chacun au moins un feu avant, et dans laquelle le système de contrôle est adapté pour :

- . alimenter en courant, à mi-puissance, chaque
- 5 circuit d'éclairage avant,
- . détecter une défaillance dans l'un quelconque des circuits d'éclairage avant, et
- . alimenter l'un des circuits d'éclairage avant en courant, à pleine puissance, lorsque une défaillance a été
- 10 détectée dans l'autre circuit ;
- chaque circuit d'éclairage avant comporte, en série, un amplificateur de courant, au moins une diode électroluminescente, et un détecteur de courant ;
- la bicyclette comprend :
- 15 . au moins un circuit d'éclairage avant comportant au moins un feu avant,
- . au moins un circuit d'éclairage arrière comprenant un premier feu arrière,
- . une dynamo,
- 20 . une batterie reliée électriquement à la dynamo pour être rechargée par ladite dynamo et alimentant au moins en partie les circuits d'éclairage avant et arrière, et le système de contrôle est adapté pour :
- . commander les circuits d'éclairage avant et
- 25 arrière,
- . mesurer la charge de la batterie,
- . diminuer une intensité électrique alimentant les circuits d'éclairage avant lorsque la charge mesurée est inférieure à une valeur minimum prédéterminée ;
- 30 - la bicyclette comprend :
- . au moins un circuit d'éclairage avant comportant au moins un feu avant,
- . au moins un circuit d'éclairage arrière comprenant un premier feu arrière,
- 35 . une dynamo,
- . une batterie reliée électriquement à la dynamo pour être rechargée par ladite dynamo et alimentant au moins en

partie les circuits d'éclairage avant et arrière,
et le système de contrôle comprend une horloge et est
adapté pour :

- 5 . commander les circuits d'éclairage avant et
arrière,
- . détecter le fonctionnement de la dynamo,
- . couper lesdits circuits d'éclairage avant et
arrière lorsque s'est écoulé un intervalle temporel de
durée prédéterminée après un arrêt de fonctionnement de la
10 dynamo ;
 - le système de contrôle comprend une mémoire et
est adapté pour :
 - . recevoir un code d'identification par
l'intermédiaire de la première interface de communication,
 - 15 . écrire ledit code d'identification dans la mémoire,
 - . détecter un fonctionnement de la bicyclette,
 - . en cas de fonctionnement de la bicyclette, comparer
la valeur du code d'identification à au moins une valeur
prédéterminée,
 - 20 . et en fonction de cette comparaison, déclencher ou
non une réaction d'alarme ;
 - le système de contrôle est adapté pour
déclencher la réaction d'alarme lorsque la valeur du code
d'identification correspond à ladite valeur prédéterminée ;
 - 25 - le système de contrôle comprend une horloge et
est adapté pour :
 - . détecter un fonctionnement de la bicyclette,
 - . après une durée prédéterminée de fonctionnement de
la bicyclette, déclencher une réaction d'alarme ;
 - 30 - la bicyclette comprend au moins un circuit
d'éclairage qui comprend au moins un feu,
et le système de contrôle est adapté pour commander de
manière intermittente le circuit d'éclairage à titre de
réaction d'alarme ;
 - 35 - la bicyclette comprend un haut-parleur commandé
par le système de contrôle, et le système de contrôle est
adapté pour faire émettre un signal sonore à ce haut-

parleur à titre de réaction d'alarme ;

- le système de contrôle est adapté pour détecter un mouvement de la bicyclette et pour déterminer que la bicyclette est en fonctionnement lorsqu'un mouvement est
5 détecté ;

- la bicyclette est verrouillable sur une borne fixe et le système de contrôle est adapté pour :

. détecter un verrouillage de la bicyclette à une borne fixe,

10 . faire émettre un signal d'acquit dès lors que le verrouillage de la bicyclette à la borne a été détecté ;

- la bicyclette comprend au moins un circuit d'éclairage commandé par le système de contrôle, et ledit système de contrôle est adapté pour faire fonctionner ledit
15 circuit d'éclairage par intermittence pendant une durée limitée à titre de signal d'acquit.

L'invention a également pour objet une bicyclette comprenant au moins une dynamo, un frein et un système de contrôle embarqué adapté pour :

20 - détecter un actionnement du frein,
- mesurer une intensité électrique d'un courant généré par la dynamo,

- et repérer une défaillance du frein lorsque le système de contrôle détecte l'actionnement dudit frein sans
25 détecter une diminution de ladite intensité électrique. Le système de contrôle peut comprendre alors éventuellement inscrire sur une mémoire une information d'état caractéristique de la défaillance du frein. De plus, la bicyclette peut comporter une première interface de
30 communication et le système de contrôle peut être adapté pour communiquer à une infrastructure fixe, via la première interface de communication, ladite information d'état concernant la défaillance du frein.

L'invention a encore pour objet une bicyclette
35 comprenant un système de contrôle embarqué comprenant une mémoire et relié à une première interface de communication, ledit système de contrôle étant adapté pour :

- recevoir un code d'identification d'une infrastructure fixe par l'intermédiaire de la première interface de communication,

5 - écrire ledit code d'identification dans la mémoire,

 - détecter un fonctionnement de la bicyclette,

 - en cas de fonctionnement de la bicyclette, comparer la valeur du code d'identification à au moins une valeur prédéterminée,

10 - et en fonction de cette comparaison, déclencher ou non une réaction d'alarme.

L'invention a aussi pour objet une bicyclette comprenant un système de contrôle embarqué comprenant une horloge et adapté pour :

15 - détecter un fonctionnement de la bicyclette,

 - après une durée prédéterminée de fonctionnement de la bicyclette, déclencher une réaction d'alarme.

Par ailleurs, l'invention a également pour objet un système automatique de location de bicyclettes comprenant au moins une bicyclette telle que définie ci-dessus et une infrastructure adaptée pour recevoir lesdites informations d'état.

20 Dans des divers modes de réalisation du système de location de bicyclettes selon l'invention, on peut avoir recours en outre à l'une et/ou à l'autre des dispositions suivantes :

 - le système automatique comporte une pluralité de bicyclettes et ladite infrastructure comporte :

30 . une pluralité de postes de stockage adaptés pour recevoir sur chacun au moins une bicyclette aux fins de stockage,

 . et une pluralité de deuxième interfaces de communication à courte portée adaptées pour communiquer avec lesdites premières interfaces de communication des bicyclettes, chaque deuxième interface de communication de l'infrastructure étant associée à au moins un poste de stockage et disposée au voisinage immédiat dudit poste de

stockage ;

- chaque poste de stockage comprend une borne fixe ;

- la borne fixe comprend une desdites deuxièmes interfaces de communication ;

- ladite deuxième interface de communication est une interface de communication sans contact comprenant un émetteur/récepteur ;

- l'infrastructure comporte en outre au moins un poste central centralisant lesdites informations d'état reçues par toutes les deuxièmes interfaces de communication.

D'autres objets et avantages de l'invention apparaîtront à la lumière de la description faite ci-après en référence aux dessins annexés dans lesquels :

- la figure 1 est une vue d'élévation de côté d'une bicyclette selon l'invention, munie d'un système de contrôle embarqué ; la bicyclette est représentée dans une position remisee où elle est temporairement fixée à une borne fixe,

- la figure 2 est un schéma illustrant le système de contrôle embarqué de la bicyclette de la figure 1 et une partie de l'infrastructure fixe du système de location de bicyclettes,

- les figures 3 à 9 sont des diagrammes illustrant diverses opérations de contrôle effectuées sur des organes fonctionnels de la bicyclette.

Sur la figure 1 est représentée une bicyclette 1 appartenant à une flotte de bicyclettes proposées à la location en milieu urbain. Cette flotte de bicyclettes 1 fait partie d'un système de location automatique de bicyclettes qui comprend en outre une infrastructure fixe incluant notamment des bornes fixes 2 ou autres postes de stockage de bicyclettes sur lesquelles les bicyclettes peuvent se verrouiller en attente d'être empruntées.

La bicyclette 1 est ici représentée dans une position remisee où elle est fixée temporairement à une

borne 2 de stockage, laquelle est munie d'un système de verrouillage (non représenté) qui coopère avec des moyens d'accrochage (non représentés) prévus sur la bicyclette 1 pour empêcher son utilisation par une personne non autorisée.

A la demande d'un utilisateur ayant suivi une procédure de location incluant éventuellement une étape de paiement, le système de verrouillage peut être désactivé pour permettre à l'utilisateur de disposer de la bicyclette 1 pour une période prédéterminée.

Une procédure de location d'une bicyclette, une borne et ses moyens de verrouillage sont décrits en détails dans les demandes internationales publiées sous les numéros WO-02/095698 et WO-01/54080 au nom de la demanderesse, à laquelle l'homme du métier pourra se référer.

La bicyclette 1 comprend une roue avant 3, une roue arrière 4 montées toutes deux à rotation sur un cadre 5.

Cette bicyclette 1 est en outre équipée :

- de deux paires de feux avant 6a, 6b, 7a, 7b montés sur deux circuits électriques séparés, à savoir un circuit avant primaire 8 et un circuit avant secondaire 9, chaque paire de feux comprenant, d'une part, un feu avant bâbord 6a, 7a, destiné à éclairer du côté gauche de la bicyclette 1 et, d'autre part, un feu avant 6b, 7b tribord, destiné à éclairer du côté droit de la bicyclette 1 ;

- de deux feux arrière 10, 11 appartenant respectivement à deux circuits électriques séparés, à savoir un circuit arrière primaire 12, et un circuit arrière secondaire 13 ;

- de deux freins, à savoir un frein avant 14 destiné à enserrer la roue avant 3 et un frein arrière 15 destiné à enserrer la roue arrière 4, ces freins 14, 15 étant reliés à deux interrupteurs 16, 17 montés en parallèle sur un circuit électrique 18, chaque interrupteur 16, 17 étant à l'état ouvert lorsque le frein correspondant 14, 15 est au repos, et à l'état fermé lorsque le frein correspondant 14, 15 est actionné ;

- d'un haut-parleur 19 ;
- d'une première interface de communication 20 sans contact à courte portée, par exemple un émetteur/récepteur d'ondes radio ; cette première interface
5 de communication est adaptée pour communiquer avec une deuxième interface de communication 2a identique ou similaire appartenant à l'infrastructure fixe du système de location de bicyclettes, cette deuxième interface de communication pouvant par exemple être incluse dans la
10 borne 2 et étant reliée à une unité centrale électronique 2b (CPU) elle-même éventuellement incluse dans la borne 2, et l'unité centrale 2b communiquant avec un serveur central 2d (SERV.) commun à tout ou partie des bornes 2 du système (éventuellement, les bornes 2 situées en même lieu peuvent
15 communiquer avec une borne de commande comprenant une unité centrale de commande 2c (CTRL) elle-même reliée au serveur 2d) ;

- d'une dynamo 21, montée sur l'une des roues 3, 4, et
20 - d'une batterie d'accumulateurs 22 (Batt.).

Chacun des éléments susmentionnés de la bicyclette est relié électriquement à un processeur 23 (également appelé CPU suivant la terminologie internationale consacrée) alimenté électriquement par la dynamo 21 qui,
25 lorsque la bicyclette 1 est en mouvement, assure la charge de la batterie 22.

Le CPU 23 comporte une mémoire flash 24 (Mem.) dans laquelle, comme nous le verrons par la suite, sont stockées des données relatives à l'état de la bicyclette 1, ainsi
30 qu'une horloge interne 25 (Clk) dont l'utilité apparaîtra ci-après. Le CPU 23 forme un système de contrôle embarqué, apte à gérer le fonctionnement de certaines organes de la bicyclette 1 et à détecter d'éventuelles pannes.

La dynamo 21 peut par exemple être intégrée dans le
35 moyeu de l'une des roues, par exemple la roue avant 3, à des fins de compacité et pour éviter les éventuelles dégradations auxquelles sont exposées les classiques

dynamos à friction.

Des brevets ont été déposés par le passé pour de telles dynamos intégrées dans un moyeu. L'homme du métier pourra s'y référer.

5 Comme cela est visible sur la figure 1, chaque feu avant 6a, 6b, 7a, 7b peut par exemple être constitué par une diode électroluminescente (également appelée LED conformément à la pratique internationale).

10 Afin de garantir une bonne luminosité des LED (et par conséquent une bonne visibilité de la bicyclette), chaque circuit avant 8, 9 comporte un amplificateur de courant 26, 27 en sortie du CPU 23. Chaque circuit avant 8, 9 comporte également un détecteur de courant 28, 29 pour mesurer le courant circulant dans le circuit.

15 Ainsi chaque circuit avant 8, 9 comporte, en série, successivement et dans le sens du courant : un amplificateur de courant 26, 27, deux LED 6a, 6b, 7a, 7b et un détecteur de courant 28, 29.

20 Le fonctionnement de l'éclairage avant est géré par le système de contrôle 23, de la manière suivante (se reporter à la figure 3).

25 Le CPU 23 commence par vérifier si la bicyclette 1 est en mouvement (cette vérification peut être effectuée au moyen d'un roulement instrumenté dont est équipé le moyeu de l'une des roues 3, 4, roulement relié électriquement au CPU 23, ou au moyen d'un signal de charge de la dynamo 21).

30 Tant que le CPU 23 détecte que la bicyclette 1 est en mouvement, il alimente en courant d'intensité constante, produit par la dynamo 21, les circuits primaire et secondaire 8, 9.

 Par ailleurs, tant que le CPU 23 détecte que la bicyclette 1 est en mouvement, il détecte à chaque instant si un défaut apparaît dans l'un des circuits primaire ou secondaire 8, 9.

35 Tant qu'aucun défaut n'est décelé, le CPU 23 alimente les circuits 8, 9 en un courant dont l'intensité, dite intensité normale, représente une partie seulement de

l'intensité maximale admissible par les LED 6a, 6b, 7a, 7b. Suivant un mode particulier de réalisation, cette intensité normale est égale à la moitié seulement de l'intensité maximale admissible. Autrement dit, les circuits 8, 9 sont
5 alimentés à mi-puissance. Compte tenu de la présence de quatre LED 6a, 6b, 7a, 7b et de la répartition de part et d'autre de la bicyclette 1 -à bâbord et à tribord-, la qualité de l'éclairage ne pâtit pas de cette alimentation à mi-puissance, tandis que des économies sensibles d'énergie
10 sont réalisées.

Par contre, lorsqu'un défaut apparaît, pour une raison ou pour une autre (par exemple lorsqu'une LED est défaillante), il est immédiatement décelé par le détecteur de courant 28, 29, qui mesure alors une variation
15 d'intensité dans le circuit correspondant 8, 9.

Le CPU 23 coupe alors immédiatement l'alimentation du circuit défaillant (par exemple le circuit primaire 8) et fait passer l'intensité du courant d'alimentation de l'autre circuit (en l'occurrence le circuit secondaire 9) à
20 sa valeur maximale admissible (en d'autres termes, ce circuit est alimenté à pleine puissance).

Le CPU 23 génère alors un signal caractéristique du défaut décelé, à destination de la mémoire flash 24, dans laquelle est alors stocké un identifiant caractéristique de
25 l'état défaillant du circuit concerné.

Lorsque la bicyclette 1 est rendue par son utilisateur qui vient la verrouiller sur une borne 2 libre, le CPU 23 interroge la mémoire 24 et, lorsque celle-ci contient un identifiant caractéristique d'un défaut dans un
30 circuit d'éclairage avant 8, il communique à la borne 2, via l'émetteur/récepteur 20, un message d'erreur à l'attention de la maintenance afin de prévenir celle-ci qu'une intervention est nécessaire sur l'éclairage avant. La location de la bicyclette 1 peut être condamnée tant que
35 cette intervention n'a pas été effectuée.

Les circuits d'éclairage arrière 12, 13 peuvent par exemple être identiques ou similaires aux circuits

d'éclairage avant 8, 9, si ce n'est que chaque circuit d'éclairage arrière ne comprend qu'une LED, et que cette LED est de plus faible puissance que les LED de l'éclairage avant.

5 Afin de garantir une bonne luminosité des LED 6a, 6b, 7a, 7b, chaque circuit arrière 12, 13 comporte un amplificateur de courant 30, 31 en sortie du CPU 23, et un détecteur de courant 32, 33 pour mesurer le courant circulant dans le circuit 12, 13.

10 Ainsi, chaque circuit arrière comporte-t-il, en série, successivement et dans le sens du courant : un amplificateur de courant 30, 31, une LED 10, 11 et un détecteur de courant 32, 33.

15 Le fonctionnement de l'éclairage arrière est géré par le système de contrôle 23, de la manière suivante (se reporter à la figure 4).

 Le CPU 23 commence par vérifier si la bicyclette 1 est en mouvement, de la même manière que pour l'éclairage avant (voir supra).

20 Tant que le CPU 23 détecte que la bicyclette 1 est en mouvement, il alimente en courant d'intensité constante, produit par la dynamo 21, le circuit primaire 12, tandis que le circuit secondaire 13, qui constitue un circuit de secours, n'est pas alimenté.

25 Par ailleurs, tant que le CPU 23 détecte que la bicyclette 1 est en mouvement, il détecte à chaque instant si un défaut apparaît dans le circuit primaire 12.

 Tant qu'aucun défaut n'est décelé, le circuit primaire 12 est alimenté en courant par le CPU 23.

30 Par contre, lorsqu'un défaut apparaît dans le circuit primaire 12, il est immédiatement décelé par le détecteur de courant 32.

35 Le CPU 23 coupe alors immédiatement l'alimentation du circuit primaire 12 (défaillant) et alimente en courant le circuit secondaire 13 qui prend le relais.

 Le CPU 23 génère alors un signal caractéristique du défaut décelé, à destination de la mémoire flash 24, dans

laquelle est alors stocké un identifiant caractéristique de l'état défaillant du circuit primaire 12.

Lorsque la bicyclette 1 est rendue par son utilisateur qui vient la verrouiller sur une borne 2 libre, le CPU 23 interroge la mémoire 24 et, lorsque celle-ci contient un identifiant caractéristique d'un défaut dans le circuit primaire d'éclairage arrière 12, il communique à la borne, via l'émetteur/récepteur 20, un message d'erreur à l'attention de la maintenance afin de prévenir celle-ci qu'une intervention est nécessaire sur l'éclairage arrière. La location de la bicyclette 1 n'est pas forcément condamnée, tant que le circuit secondaire 13 ne s'avère pas lui aussi défaillant. Mais la procédure de contrôle automatique de l'état du circuit secondaire 13 est alors répétée de la même façon que précédemment décrit pour le circuit primaire 12.

Et, lorsque le circuit secondaire 13 se révèle défaillant à son tour, la bicyclette 1 peut être condamnée tant qu'une intervention n'a pas été effectuée sur l'un et/ou l'autre des circuits 12, 13.

Par ailleurs, dès lors que l'immobilité de la bicyclette 1 est détectée par le CPU 23 (par exemple lorsque la bicyclette 1 est arrêtée à un feu de circulation ou lorsqu'elle est remise après avoir été rendue par son locataire), le CPU 23 commande un décompte au moyen de l'horloge 25 (par exemple de l'ordre de 30 secondes).

Pendant ce décompte, l'alimentation électrique du CPU 23 est assurée automatiquement par la batterie 22, sur laquelle bascule la dynamo 21 alors à l'arrêt.

Si, avant la fin du décompte, le CPU 23 détecte un mouvement de la bicyclette 1 (par exemple si le conducteur démarre après avoir été temporairement immobilisé à un feu de circulation), l'alimentation du CPU 23 bascule de nouveau sur la dynamo 21 et le processus est relancé.

Si par contre le décompte arrive à terme sans que le CPU 23 ait détecté un mouvement de la bicyclette 1, le CPU commande l'extinction des feux, tant avant 6a, 6b, 7a,

7b qu'arrière 10, 11, afin de réaliser des économies d'énergie et ne pas décharger la batterie 22.

Grâce au système de contrôle 23 embarqué, il est également possible de détecter de manière automatique une utilisation frauduleuse (c'est-à-dire résultant du vol de la bicyclette) ou abusive (c'est-à-dire un usage de la bicyclette 1 au-delà d'une période d'emprunt prédéterminée à l'expiration de laquelle l'utilisateur aurait dû rendre la bicyclette 1).

10 Afin de prévenir une utilisation frauduleuse (se reporter à la figure 5), il est associé à la bicyclette 1 un identifiant général stocké dans la mémoire 24. Lorsque la bicyclette 1 est remise, ce que le CPU 23 peut détecter au moyen d'un signal reçu du système de verrouillage de la borne 2 lorsque celui-ci est activé, à l'identifiant
15 général est attribué une valeur prédéterminée indépendante de l'utilisateur, par exemple la valeur nulle (0000).

Lorsque l'utilisateur a correctement effectué les étapes de location de la bicyclette 1, celle-ci s'est vue attribuer un identifiant correspondant à l'utilisateur
20 (auquel correspond une valeur mémorisée non nulle).

Le CPU 23 détecte si la bicyclette est en mouvement. Si tel n'est pas le cas, le CPU 23 commande une temporisation au moyen de l'horloge 25 (par exemple un décompte d'une dizaine de minutes) avant de renouveler la
25 détection.

Dès lors que le mouvement de la bicyclette 1 est détecté, le CPU 23 lit l'identifiant mémorisé.

Si cet identifiant est non nul, la procédure est
30 répétée.

Dès lors que l'identifiant est nul, ce qui signifie que la bicyclette 1 a été empruntée de manière frauduleuse, le CPU 23 actionne une alarme sonore et/ou visuelle.

Par exemple, le CPU 23 peut alors alimenter en
35 courant le haut parleur 19 qui produit un bruit de sirène afin d'attirer les regards sur la bicyclette 1 et, surtout, sur son usager frauduleux. Les feux avant 6a, 6b, 7a, 7b

et/ou arrière 10, 11 peuvent, indépendamment ou simultanément, être éclairés de manière intermittente afin que le clignotement ainsi produit attire également les regards et incite l'utilisateur frauduleux à se séparer de la bicyclette.

Afin par ailleurs de détecter toute utilisation abusive (se reporter à la figure 6), le CPU 23 détecte à chaque instant si la bicyclette 1 est en mouvement. Au moment de l'emprunt de la bicyclette 1, le CPU 23 génère dans l'horloge 25 un décompte pour une période d'une durée prédéterminée (par exemple 4 heures).

Si le décompte parvient à terme avant que le CPU 23 n'ait détecté le verrouillage de la bicyclette 1, ce qui signifie que la bicyclette 1 est utilisée au-delà de la période autorisée, le CPU 23 actionne une alarme sonore et/ou visuelle, de la même manière que décrit ci-dessus pour l'utilisation frauduleuse de la bicyclette.

Le CPU 23 peut ne pas déclencher immédiatement l'alarme, mais commander une temporisation au moyen de l'horloge 25, et ne déclencher l'alarme qu'à la fin de cette temporisation (dont la durée est par exemple égale à quatre fois la durée de la période autorisée), de manière à autoriser à l'utilisateur de bonne foi un certain retard (par exemple pour lui laisser le temps de trouver une borne libre lorsque toutes les bornes situées à proximité de sa destination sont occupées).

Par ailleurs, grâce au système de contrôle embarqué 23, il est également possible de détecter toute défaillance des freins 14, 15 (se reporter à la figure 7).

Suivant un mode de réalisation illustré sur la figure 1, les freins avant 14 et arrière 15 sont reliés respectivement à un interrupteur avant 16 et un interrupteur arrière 17 montés en parallèle sur un circuit 18 relié électriquement au CPU 23.

Ces interrupteurs 16, 17, normalement ouverts, se ferment lorsque le frein avant 14 ou, respectivement, le frein arrière 15 sont actionnés, de sorte que le CPU 23

détecte immédiatement le freinage de la bicyclette 1.

Dès lors que ce freinage est détecté, le CPU 23 alimente en courant le circuit secondaire d'éclairage arrière 13, de manière à éclairer la LED 11 correspondante, 5 qui agit ainsi à la manière d'un feu stop (tandis que, comme nous l'avons vu ci-dessus, le feu arrière principal agit à la manière d'un feu de position).

Il en résulte une meilleure sécurité du cycliste, les éventuelles automobiles ou les éventuels cyclistes qui 10 se trouvent derrière lui étant prévenus du freinage.

Simultanément, le CPU 23 contrôle que la valeur de l'intensité du courant d'alimentation en provenance de la dynamo 21 se met à chuter, ce qui est l'indice d'une décroissance de la vitesse de la bicyclette 1.

Dès lors que le CPU 23 détecte l'actionnement des freins 14, 15 sans détecter simultanément une chute de la valeur de l'intensité de la dynamo 21, ce qui signifie que les freins 14, 15 ne remplissent pas leur fonction, le CPU 23 génère un signal caractéristique d'un défaut de 15 freinage, et inscrit dans la mémoire flash 24 un identifiant caractéristique de l'état défaillant du freinage. 20

Lorsque la bicyclette 1 est rendue par son utilisateur qui vient la verrouiller sur une borne 2 libre, 25 le CPU 23 interroge la mémoire et, lorsque celle-ci contient un identifiant caractéristique d'un défaut de freinage, il communique à la borne 2, via l'émetteur/récepteur 20, un message d'erreur à l'attention de la maintenance afin de prévenir celle-ci qu'une 30 intervention est nécessaire sur les freins 14, 15. Compte tenu de l'importance du freinage, la location de la bicyclette 1 est alors condamnée tant que cette intervention n'a pas été effectuée.

Grâce au système de contrôle embarqué 23, il est en 35 outre possible de détecter toute défaillance de la dynamo 21 et de donner priorité à la charge de la batterie 22 sur l'éclairage (se reporter à la figure 8).

A cet effet, le CPU détecte à chaque instant la charge de la batterie (par exemple en mesurant la valeur de l'intensité en sortie de batterie).

5 Tant que la batterie 22 est à pleine charge et que le CPU 23 détecte que la bicyclette 1 est en mouvement, les circuits d'éclairage avant 8, 9 sont alimentés de manière normale, tel que décrit ci-dessus.

10 Par contre, dès lors que le CPU 23 détecte une décharge de la batterie 22, priorité est donnée à sa charge sur l'éclairage. A cet effet, le CPU 23 diminue la valeur de l'intensité du courant fourni aux circuits d'éclairage avant 8, 9, afin d'accroître la valeur de l'intensité du courant fourni par la dynamo 21 à la batterie 22.

15 Dès que la charge de la batterie 22 est complète, le CPU 23 alimente à nouveau normalement les circuits d'éclairage 8, 9.

20 Il est ainsi possible de charger plus rapidement la batterie 22, au bénéfice de la sécurité de la bicyclette 1. Au moment où la bicyclette 1 est rendue par son locataire, le niveau de charge de la batterie 22, inscrit au préalable sur la mémoire flash 24, est communiqué, via l'émetteur/récepteur 20, à la borne 2 qui, dès lors que ce niveau de charge est inférieur à un niveau minimum autorisé prédéterminé, transmet à l'attention de la maintenance un signal afin de prévenir celle-ci qu'une intervention est
25 nécessaire sur la batterie 22 ou sur la dynamo 21. Il est possible de condamner la location de la bicyclette 1 tant que cette intervention n'a pas été effectuée.

30 Le système de contrôle embarqué 23 peut également être mis à profit pour informer l'utilisateur de la bonne marche des opérations, notamment lors de l'emprunt et de la remise de la bicyclette 1.

35 Ainsi, lorsque le CPU 23 détecte, lors de l'emprunt de la bicyclette 1, la séparation d'avec la borne 2, il alimente temporairement (par exemple pendant quelques secondes) les circuits d'éclairage 8, 9 de manière intermittente, afin de générer un clignotement qui avertit

l'utilisateur que la bicyclette 1 est effectivement disponible.

De manière analogue, lorsque le locataire rend la bicyclette 1 après utilisation, le CPU 23 détecte si le verrouillage sur la borne 2 a été correctement effectué, et, si tel est le cas, alimente temporairement les circuits d'éclairage 8, 9 pour générer un clignotement avertissant le locataire que la remise de la bicyclette a été effectuée correctement. Le CPU 23 attribue alors la valeur nulle 0000 à l'identifiant général de la bicyclette 1. Cette valeur est inscrite dans la mémoire flash 24.

Ainsi, globalement, la procédure suivie lors de la remise de la bicyclette 1 par le locataire est la suivante (on se reportera à la figure 9).

Le CPU 23 détecte si le verrouillage de la bicyclette 1 sur la borne 2 a été correctement effectué. Si tel n'est pas le cas, le CPU 23 peut en avertir le locataire en déclenchant une alarme, par exemple en alimentant le haut-parleur 19 qui émet temporairement un bruit de sirène, continue ou par à-coups.

Si, au contraire, le verrouillage a été correctement effectué, le CPU 23 communique à la borne 2, via l'émetteur/récepteur 20, les données inscrites dans la mémoire flash 24.

Comme nous l'avons vu ci-dessus, ces données peuvent contenir des identifiants caractéristiques :

- d'une défaillance de l'un ou de plusieurs des circuits d'éclairage avant 8 ou arrière 9 ;
- d'une défaillance des freins 14, 15 ;
- d'une charge incomplète de la batterie 22 ou d'une défaillance de la dynamo 21.

Si tel est le cas, la borne 2 identifie la panne ou la défaillance correspondante, bloque, lorsque cela est nécessaire, son système de verrouillage afin de condamner l'utilisation ultérieure de la bicyclette 1, et transmet à la maintenance un message requérant une intervention sur l'organe défaillant ou en panne.

Dès lors que l'intervention a été faite et que la bicyclette 1 est à nouveau en ordre de marche, la mémoire flash 24 est réinitialisée (de préférence par un technicien de la maintenance), par exemple en actionnant un bouton
5 « réinitialisation » sur le boîtier du CPU 23 et la bicyclette 1 est immédiatement mise en disponibilité pour la location.

Si la mémoire flash 24 ne contient aucun identifiant caractéristique d'une panne ou d'une
10 défaillance, la bicyclette 1 est immédiatement mise en disponibilité pour une location ultérieure.

Il résulte de ce qui vient d'être décrit une meilleure ergonomie, du point de vue de l'utilisateur, tant de la bicyclette 1 elle-même que, dans le contexte d'un
15 système locatif, de ce système.

Par ailleurs, l'utilisation du système de contrôle embarqué 23, propre à chaque bicyclette 1, simplifie considérablement la gestion d'une flotte de bicyclettes -surtout lorsque cette flotte est nombreuse- en
20 systématisant la détection de toute panne ou défaillance des organes principaux de chaque bicyclette et en faisant intervenir la maintenance lorsque cela est nécessaire.

Il n'est pas nécessaire à la maintenance de localiser toute bicyclette défectueuse puisque la borne à
25 laquelle cette bicyclette est fixée est clairement identifiée.

L'application d'un système de contrôle embarqué n'est pas limitée aux exemples donnés ci-dessus. Ainsi, l'on pourrait prévoir de détecter tout dégonflement ou
30 toute crevaisson d'un pneu au moyen de détecteurs de pression reliés électriquement au CPU, la procédure suivie en cas de défaillance étant la même que celle décrite précédemment pour les défaillances des circuits d'éclairage, des freins, de dynamo ou de batterie.

35 Par ailleurs, le fonctionnement du CPU 23 en accord avec les procédures décrites ci-dessus peut être assuré au moyen d'une programmation appropriée, à la portée de

l'homme du métier.

REVENDICATIONS

1. Bicyclette équipée d'un système de contrôle embarqué (23) et d'une première interface de communication
5 (20) reliée électriquement au système de contrôle (23), ladite bicyclette comprenant au moins un organe fonctionnel (6a, 6b, 7a, 7b ; 10, 11 ; 14, 15 ; 21, 22),

caractérisée en ce que ledit système de contrôle est adapté pour :

- 10 - contrôler l'état de l'organe fonctionnel (6a, 6b, 7a, 7b ; 10, 11 ; 14, 15 ; 21, 22),
- et communiquer à une infrastructure fixe (2, 2c, 2d), via la première interface de communication (20), des informations d'état concernant l'état dudit organe
15 fonctionnel (6a, 6b, 7a, 7b ; 10, 11 ; 14, 15 ; 21, 22).

2. Bicyclette selon la revendication 1, dans laquelle ladite première interface de communication comprend un émetteur/récepteur (20).

3. Bicyclette selon la revendication 2, dans
20 laquelle ledit première interface de communication (20) est une interface de communication sans contact à courte portée.

4. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, dans laquelle le système de
25 contrôle (23) est adapté pour :

- détecter un défaut dans le fonctionnement dudit organe fonctionnel (6a, 6b, 7a, 7b ; 10, 11 ; 14, 15 ; 21, 22), et
- générer une information d'état caractéristique
30 dudit défaut et communiquer cette information d'état à la première interface de communication (20) pour être transmis à ladite infrastructure (2, 2c, 2d).

5. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, comportant un circuit principal
35 d'éclairage arrière (12) comprenant un premier feu arrière (10), le système de contrôle (23) étant adapté pour :

- commander ledit circuit principal d'éclairage

arrière (12), et

- détecter une défaillance dans ledit circuit principal d'éclairage arrière (12).

5 6. Bicyclette selon la revendication 5, dans laquelle le circuit principal d'éclairage arrière (12) comprend, en série, un amplificateur de courant (30), une diode électroluminescente (10), et un détecteur de courant (32).

10 7. Bicyclette selon la revendication 5 ou la revendication 6, comprenant un circuit secondaire d'éclairage arrière (13) indépendant du circuit principal d'éclairage arrière (12), ledit circuit secondaire d'éclairage arrière (13) comprenant un deuxième feu arrière (11), et dans laquelle le système de contrôle (23) est
15 adapté pour commander le circuit secondaire d'éclairage arrière (13) en le faisant fonctionner lorsqu'une défaillance a été détectée dans le circuit principal d'éclairage arrière (12).

20 8. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications 5 à 7, comprenant au moins un frein (14, 15) et un circuit secondaire d'éclairage arrière (13) indépendant du circuit principal d'éclairage arrière (12), ledit circuit secondaire d'éclairage arrière (13) comprenant un deuxième feu arrière (11), le système de
25 contrôle étant adapté pour :

- détecter l'actionnement du frein (14, 15), et
- commander le circuit secondaire d'éclairage arrière (13) en le faisant fonctionner lorsque l'actionnement du frein (14, 15) a été détecté.

30 9. Bicyclette (1) selon l'une quelconque des revendications 7 et 8, dans laquelle le circuit secondaire d'éclairage arrière (13) comprend, en série, un amplificateur de courant (31), une diode électroluminescente (11), et un détecteur de courant (33).

35 10. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, comprenant au moins un frein (14, 15) et une dynamo (21), et dans laquelle le système de

contrôle (23) comprend une mémoire (24) et est adapté pour :

- détecter un actionnement du frein (14, 15),
- mesurer une intensité électrique d'un courant
5 généré par la dynamo (21),
- inscrire sur la mémoire (24) une information d'état caractéristique d'une défaillance du frein (14, 15) lorsque le système de contrôle (23) détecte l'actionnement dudit frein (14, 15) sans détecter une diminution de ladite
10 intensité électrique,
- transmettre ladite information d'état caractéristique d'une défaillance du frein à la première interface de communication (20).

11. Bicyclette selon l'une quelconque des
15 revendications précédentes, comprenant deux circuits indépendants d'éclairage avant (8, 9) comportant chacun au moins un feu avant (6a, 6b ; 7a, 7b), et dans laquelle le système de contrôle (23) est adapté pour :

- alimenter en courant, à mi-puissance, chaque
20 circuit d'éclairage avant (8, 9),
- détecter une défaillance dans l'un quelconque des circuits d'éclairage avant (8, 9), et
- alimenter l'un des circuits d'éclairage avant (8, 9) en courant, à pleine puissance, lorsque une
25 défaillance a été détectée dans l'autre circuit.

12. Bicyclette selon la revendication 11, dans laquelle chaque circuit d'éclairage avant (8, 9) comporte, en série, un amplificateur de courant (26, 27), au moins une diode électroluminescente (6a, 6b ; 7a, 7b), et un
30 détecteur de courant (28, 29).

13. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, comprenant :

- au moins un circuit d'éclairage avant (8, 9) comportant au moins un feu avant (6a, 6b ; 7a, 7b),
- 35 - au moins un circuit d'éclairage arrière (12, 13) comprenant un premier feu arrière (10, 11),
- une dynamo (21),

- une batterie (22) reliée électriquement à la dynamo (21) pour être rechargée par ladite dynamo et alimentant au moins en partie les circuits d'éclairage avant et arrière (8, 9, 12, 13),

5 dans laquelle le système de contrôle (23) est adapté pour :

- commander les circuits d'éclairage avant et arrière (8, 9, 12, 13),

- mesurer la charge de la batterie (22),

10 - diminuer une intensité électrique alimentant les circuits d'éclairage avant (8, 9) lorsque la charge mesurée est inférieure à une valeur minimum prédéterminée.

14. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, comprenant :

15 - au moins un circuit d'éclairage avant (8, 9) comportant au moins un feu avant (6a, 6b ; 7a, 7b),

- au moins un circuit d'éclairage arrière (12, 13) comprenant un premier feu arrière (10, 11),

- une dynamo (21),

20 - une batterie (22) reliée électriquement à la dynamo (21) pour être rechargée par ladite dynamo et alimentant au moins en partie les circuits d'éclairage avant et arrière (8, 9, 12, 13),

dans laquelle le système de contrôle (23) comprend une horloge (25) et est adapté pour :

25 - commander les circuits d'éclairage avant et arrière (8, 9, 12, 13),

- détecter le fonctionnement de la dynamo (21),

30 - couper lesdits circuits d'éclairage avant et arrière (8, 9, 12, 13) lorsque s'est écoulé un intervalle temporel de durée prédéterminée après un arrêt de fonctionnement de la dynamo (21).

15. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, dans laquelle le système de contrôle (23) comprend une mémoire (24) et est adapté
35 pour :

- recevoir un code d'identification par l'intermédiaire de la première interface de communication

(20),

- écrire ledit code d'identification dans la mémoire (24),

- détecter un fonctionnement de la bicyclette (1),

5 - en cas de fonctionnement de la bicyclette, comparer la valeur du code d'identification à au moins une valeur prédéterminée,

- et en fonction de cette comparaison, déclencher ou non une réaction d'alarme.

10 16. Bicyclette selon la revendication 15, dans laquelle le système de contrôle est adapté pour déclencher la réaction d'alarme lorsque la valeur du code d'identification correspond à ladite valeur prédéterminée.

15 17. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, dans laquelle le système de contrôle (23) comprend une horloge (24) et est adapté pour :

- détecter un fonctionnement de la bicyclette (1),

20 - après une durée prédéterminée de fonctionnement de la bicyclette, déclencher une réaction d'alarme.

18. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications 15 à 17, comprenant au moins un circuit d'éclairage (8, 9, 12, 13) qui comprend au moins un feu, dans laquelle le système de contrôle (23) est adapté pour
25 commander de manière intermittente le circuit d'éclairage (8, 9, 12, 13) à titre de réaction d'alarme.

19. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications 15 à 18, comprenant un haut-parleur (19) commandé par le système de contrôle (23), et dans laquelle
30 le système de contrôle (23) est adapté pour faire émettre un signal sonore à ce haut-parleur (19) à titre de réaction d'alarme.

20. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications 15 à 18, dans laquelle le système de
35 contrôle est adapté pour détecter un mouvement de la bicyclette (1) et pour déterminer que la bicyclette est en fonctionnement lorsqu'un mouvement est détecté.

21. Bicyclette selon l'une quelconque des revendications précédentes, verrouillable sur une borne fixe (2), dans laquelle le système de contrôle (23) est adapté pour :

- 5 - détecter un verrouillage de la bicyclette (1) à une borne fixe (2),
 - faire émettre un signal d'acquit dès lors que le verrouillage de la bicyclette (1) à la borne (2) a été détecté.

10 22. Bicyclette selon la revendication 21, comprenant au moins un circuit d'éclairage (8, 9, 12, 13) commandé par le système de contrôle, et ledit système de contrôle est adapté pour faire fonctionner ledit circuit d'éclairage par intermittence pendant une durée limitée à
15 titre de signal d'acquit.

 23. Système automatique de location de bicyclettes comprenant au moins une bicyclette (1) selon l'une quelconque des revendications précédentes et une infrastructure (2, 2c, 2d) adaptée pour recevoir lesdites
20 informations d'état.

 24. Système automatique selon la revendication 23, comportant une pluralité de bicyclettes (1) et dans lequel ladite infrastructure (2, 2c, 2d) comporte :

- une pluralité de postes de stockage (2) adaptés
25 pour recevoir sur chacun au moins une bicyclette (1) aux fins de stockage,

 - et une pluralité de deuxième interfaces de communication (2a) à courte portée adaptées pour communiquer avec lesdites premières interfaces de
30 communication (20) des bicyclettes, chaque deuxième interface de communication (2a) de l'infrastructure étant associée à au moins un poste de stockage (2) et disposée au voisinage immédiat dudit poste de stockage.

 25. Système automatique selon la revendication 24, dans lequel chaque poste de stockage comprend une borne fixe (2).

 26. Système automatique selon la revendication 25,

dans lequel la borne fixe (2) comprend une desdites deuxièmes interfaces de communication (2a).

27. Système automatique selon l'une quelconque des revendications 23 à 26, dans lequel ladite deuxième
5 interface de communication (2a) est une interface de communication sans contact comprenant un émetteur/récepteur (2a).

28. Système automatique selon l'une quelconque des revendications 23 à 27, dans lequel l'infrastructure
10 comporte en outre au moins un poste central (2d) centralisant lesdites informations d'état reçues par toutes les deuxièmes interfaces de communication (2a).

1/8

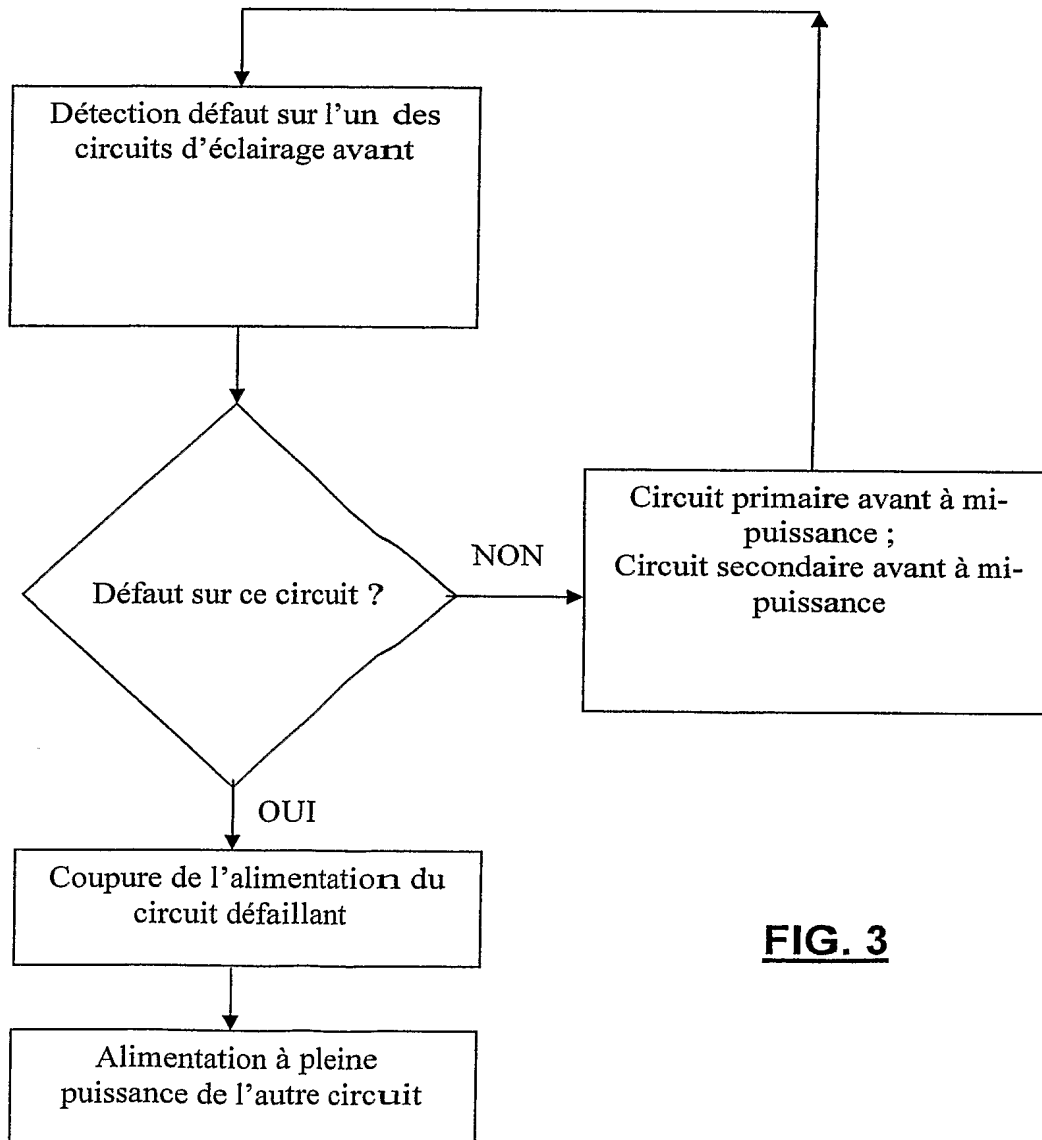
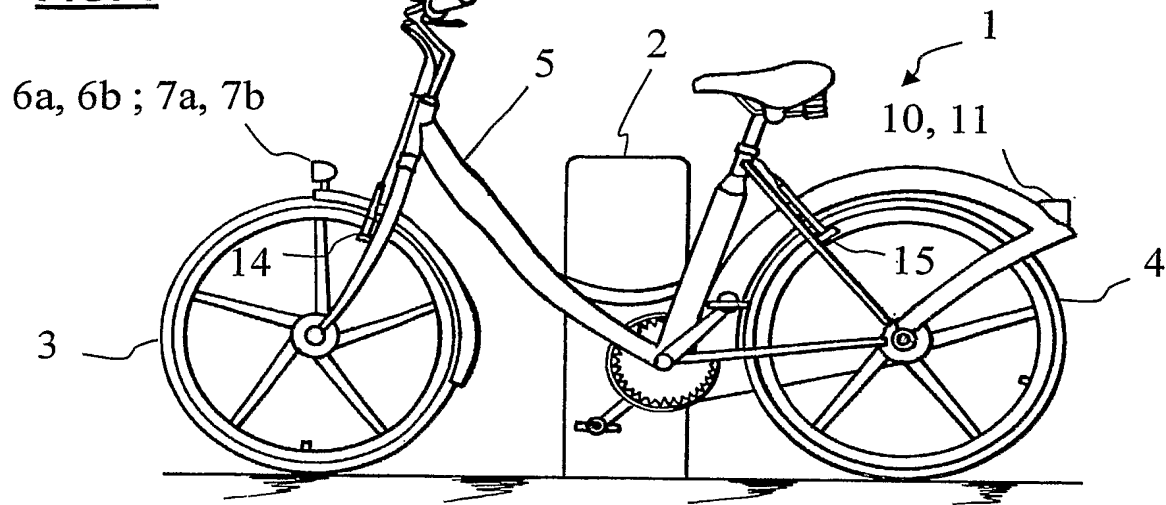
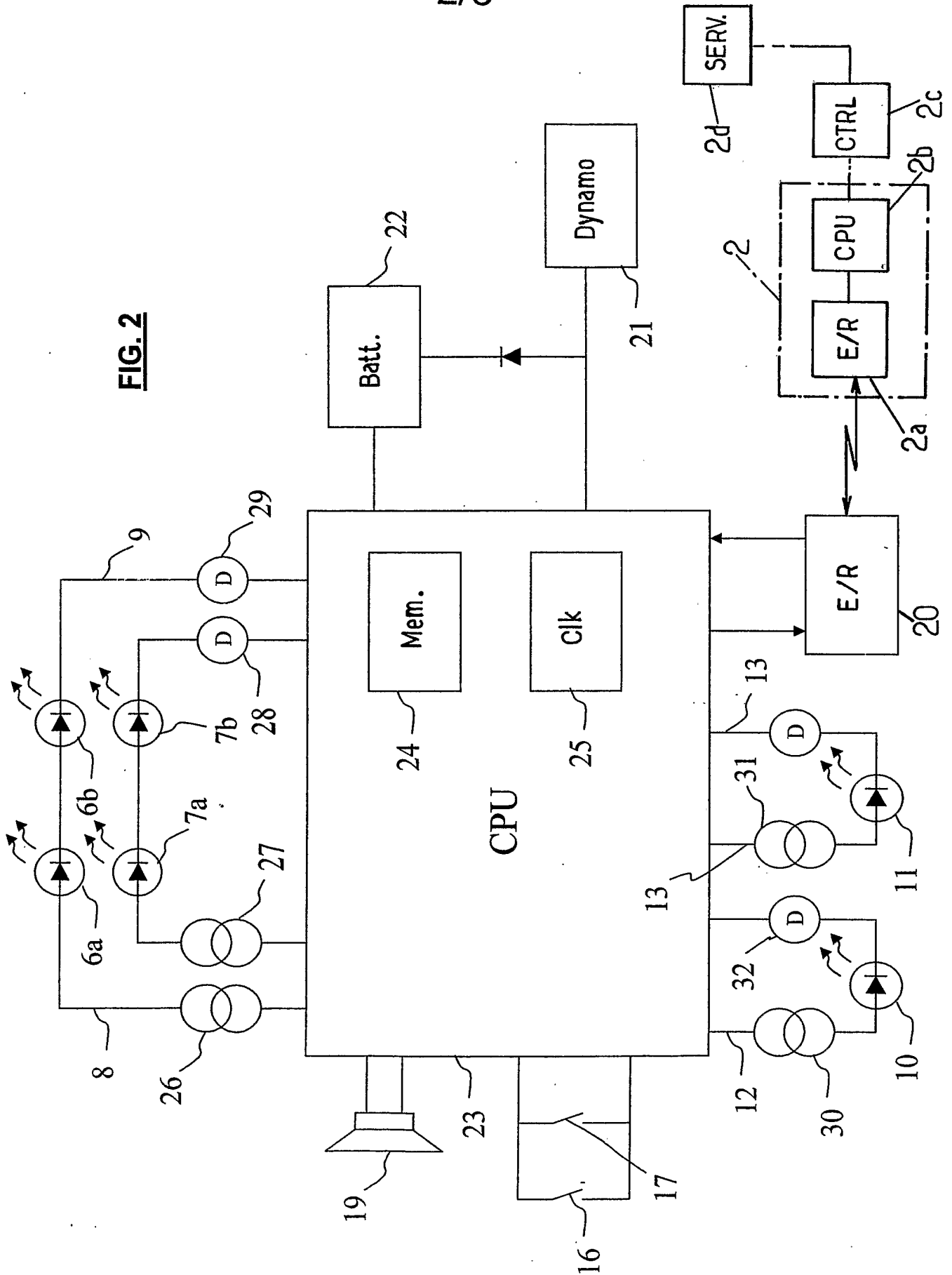
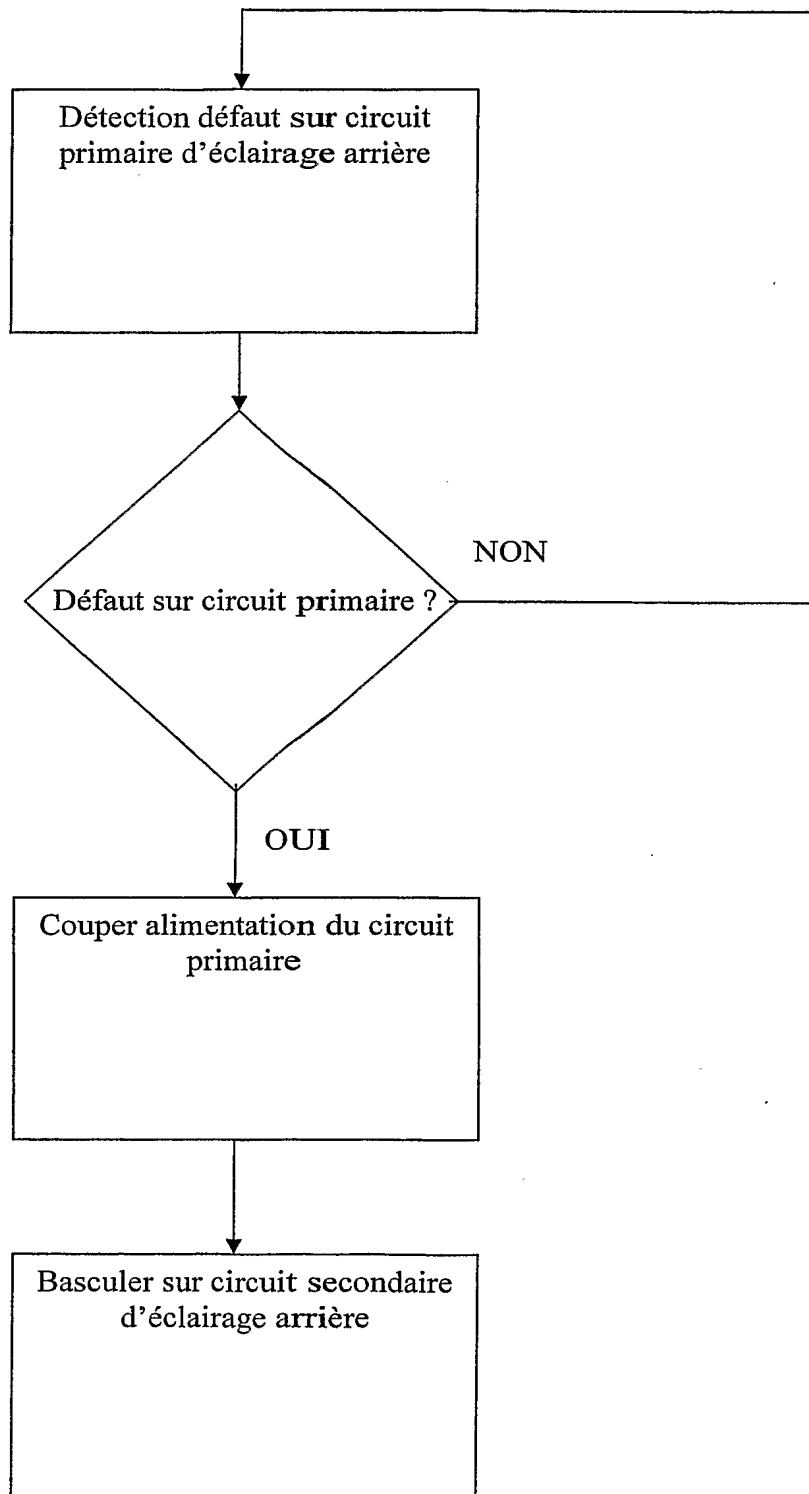
FIG. 1**FIG. 3**

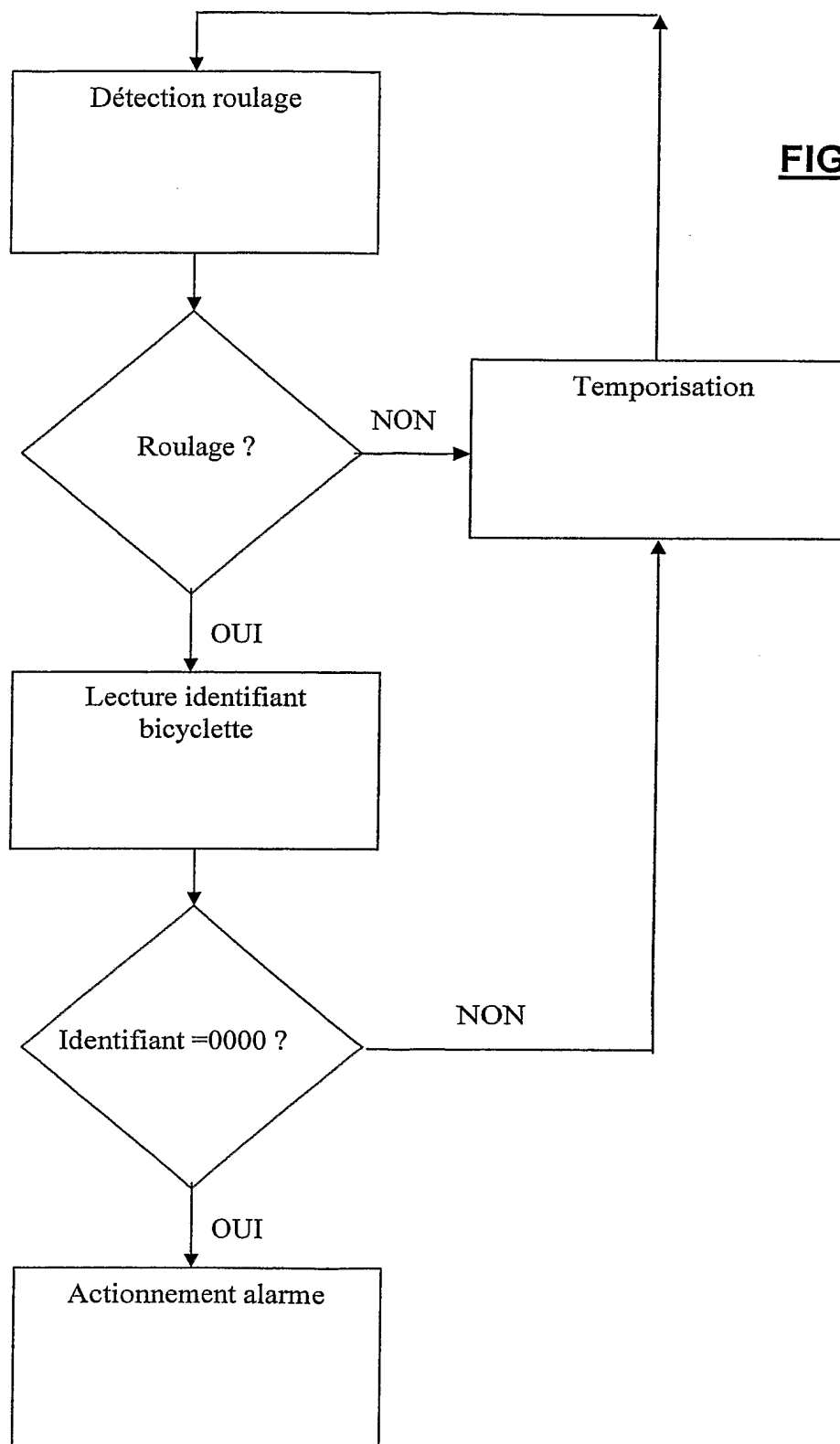
FIG. 2



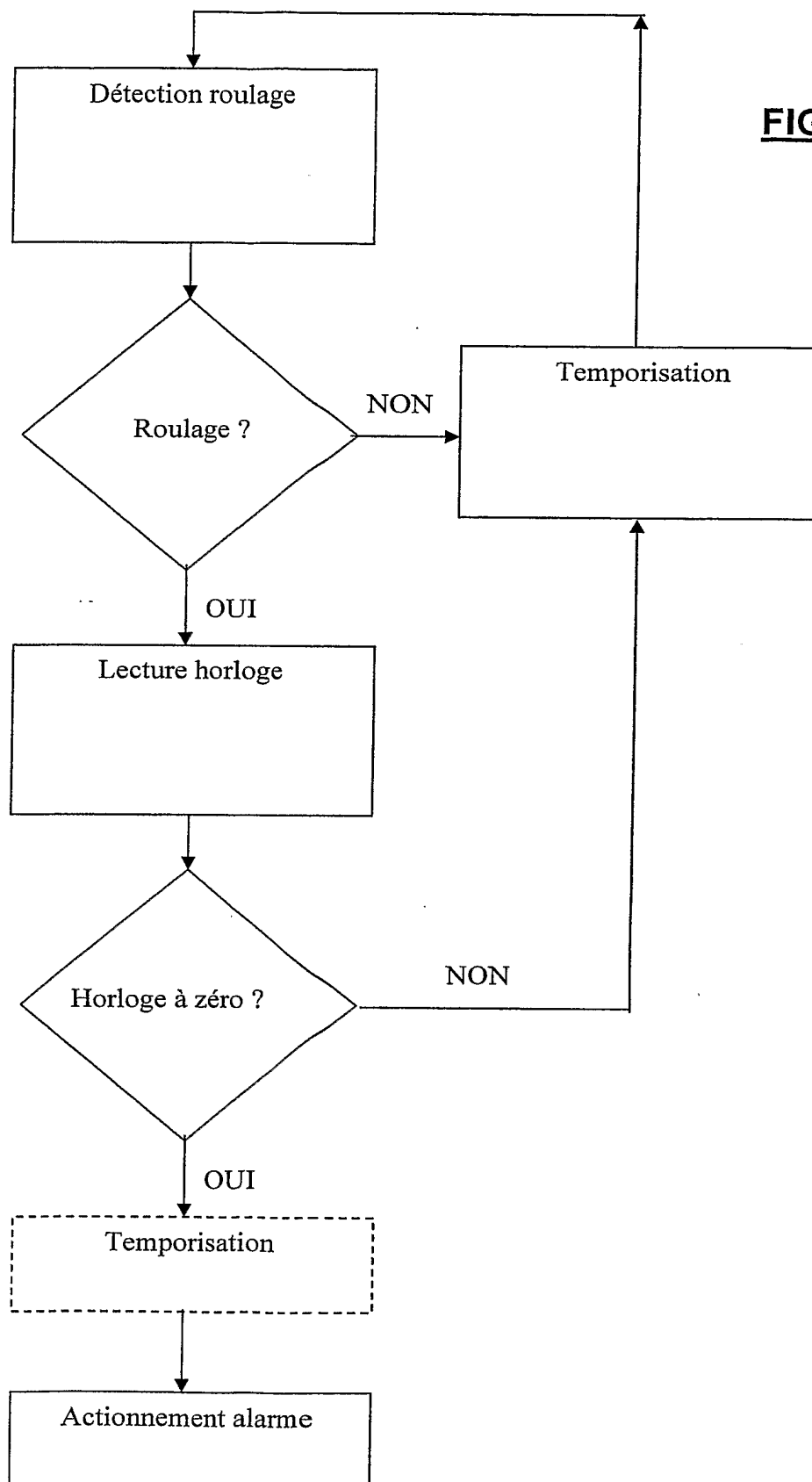
3/8

FIG. 4

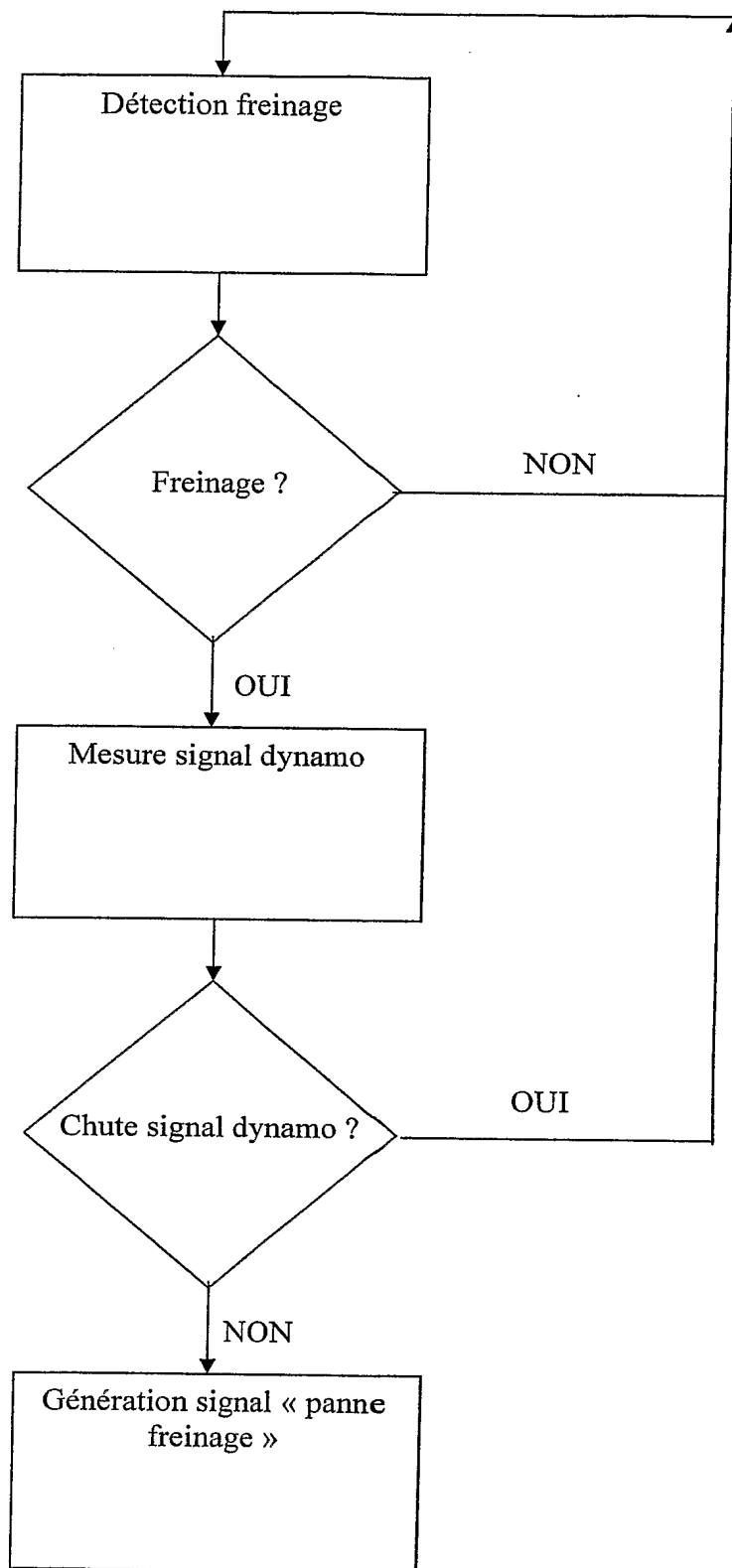
4/8

**FIG. 5**

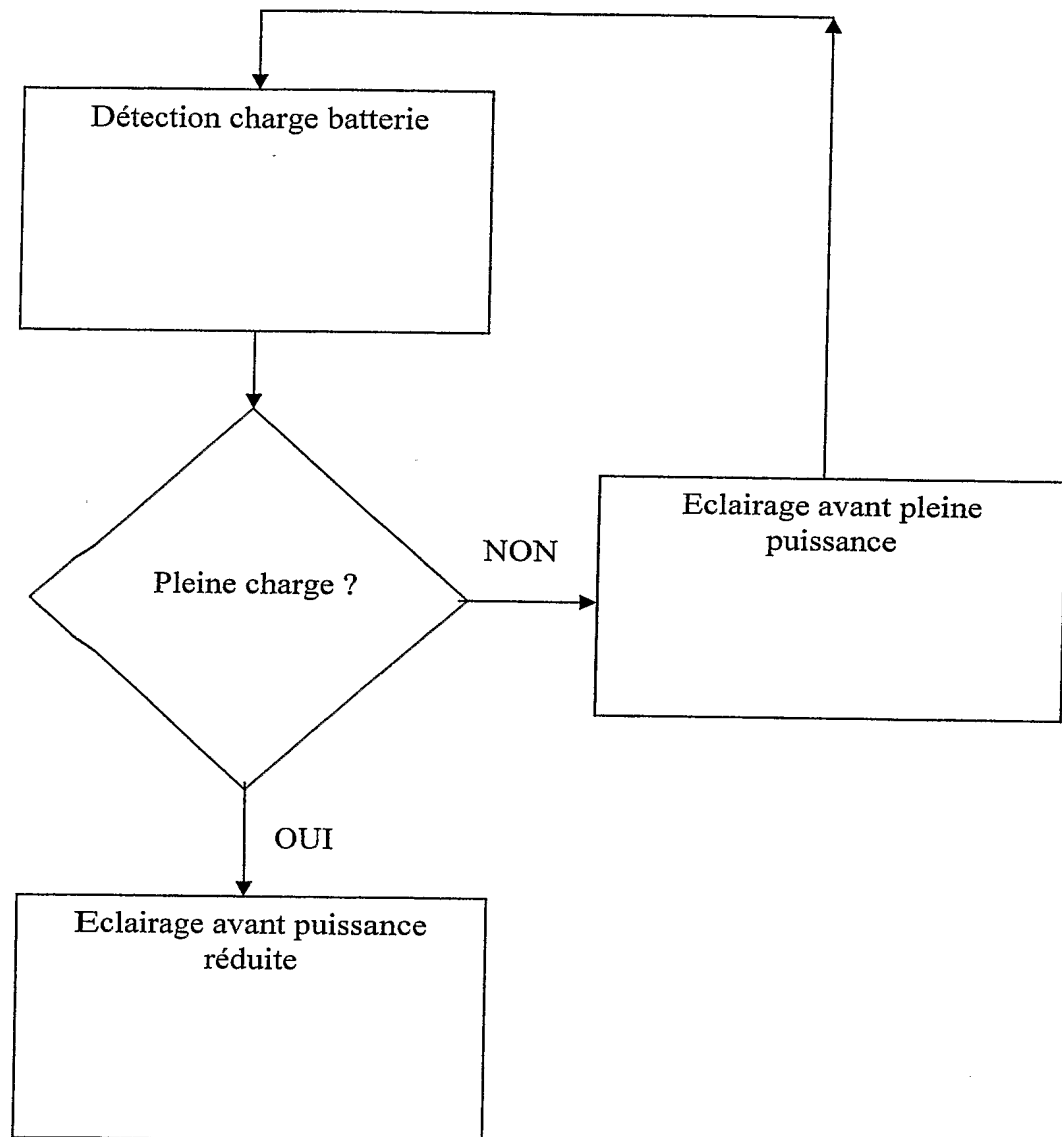
5/8

FIG. 6

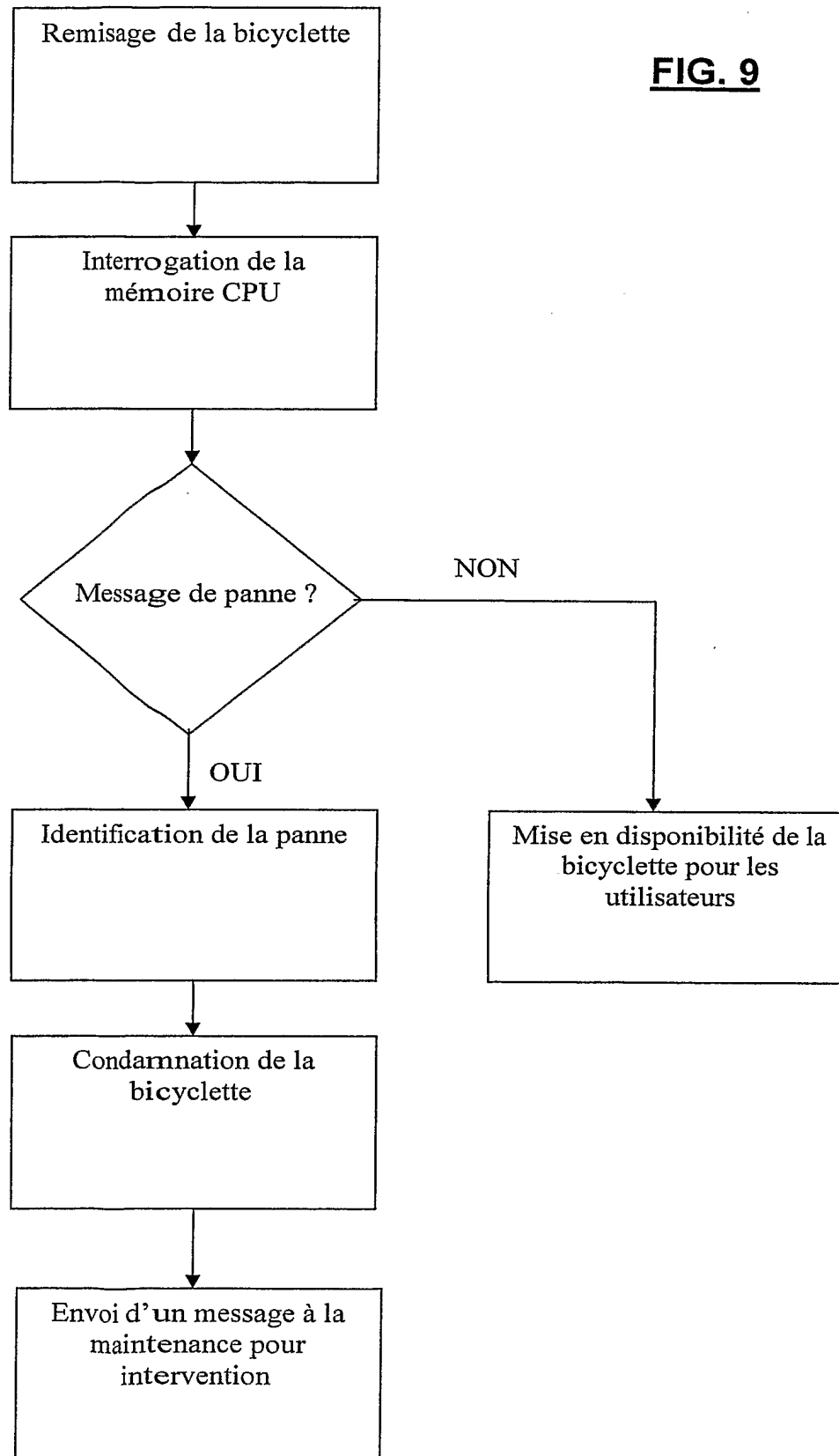
6/8

**FIG. 7**

7/8

FIG. 8

8/8

FIG. 9

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/FR2005/000316

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

IPC 7 B62J6/00 B60Q11/00 G07B15/00 B62H5/20

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

IPC 7 B62J B60Q G07B G07F B62H

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 6 191 685 B1 (THEOFANOUS VICKIE ET AL) 20 February 2001 (2001-02-20)	1-4, 19
Y	column 1, line 23 - line 45; claims 1,8; figures	15-17, 20,21, 23-28
X	----- PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 2003, no. 05, 12 May 2003 (2003-05-12) & JP 2003 016567 A (SANYO ELECTRIC CO LTD), 17 January 2003 (2003-01-17) abstract	1
Y	----- US 5 986 548 A (MCGREGOR ET AL) 16 November 1999 (1999-11-16) the whole document ----- -/--	15-17,20

☒ Further documents are listed in the continuation of box C.

☒ Patent family members are listed in annex.

° Special categories of cited documents :

- *A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- *E* earlier document but published on or after the international filing date
- *L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- *O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- *P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

- *T* later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
- *X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
- *Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.
- *&* document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

18 May 2005

Date of mailing of the international search report

30/05/2005

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Grunfeld, M

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/FR2005/000316

C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	WO 01/54080 A (JCDECAUX SA ; LE GARS JACQUES (FR); GAGOSZ JEAN CLAUDE (FR)) 26 July 2001 (2001-07-26) cited in the application the whole document -----	21,23-28
A	DE 201 14 272 U (HAMMERSCHMIDT HARTWIG) 10 January 2002 (2002-01-10) claims; figures -----	5,18,22
A	DE 101 42 358 A (HAMMERSCHMIDT HARTWIG) 27 March 2003 (2003-03-27) claims; figures -----	5
A	WO 02/39787 A (BUTLER ALAN FREDERICK ; BRUWER FREDERICK JOHANNES (ZA); AZOTEQ PTY LTD) 16 May 2002 (2002-05-16) claims; figures -----	5
A	US 5 955 945 A (FUHRER KENNETH) 21 September 1999 (1999-09-21) claim 1; figures -----	5
A	US 3 904 920 A (GRIFFITH RONALD A) 9 September 1975 (1975-09-09) claims; figures -----	5
A	WO 02/095698 A (JCDECAUX ; LE GARS JACQUES (FR); MAILLE GREGOIRE (FR); GAGOSZ JEAN-CLA) 28 November 2002 (2002-11-28) cited in the application claims; figures -----	23

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International Application No
PCT/FR2005/000316

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
US 6191685	B 1	20-02-2001	CA 2279078 A1 US 2001019304 A1	11-08-2000 06-09-2001
JP 2003016567	A	17-01-2003	NONE	
US 5986548	A	16-11-1999	NONE	
WO 0154080	A	26-07-2001	FR 2803935 A1 AU 3189701 A WO 0154080 A1	20-07-2001 31-07-2001 26-07-2001
DE 20114272	U	10-01-2002	DE 20114272 U1	10-01-2002
DE 10142358	A	27-03-2003	DE 10142358 A1	27-03-2003
WO 0239787	A	16-05-2002	AU 2449002 A EP 1350416 A2 US 2004021431 A1 WO 0239787 A2 ZA 200303489 A	21-05-2002 08-10-2003 05-02-2004 16-05-2002 04-03-2004
US 5955945	A	21-09-1999	NONE	
US 3904920	A	09-09-1975	BE 847796 A7 JP 54001987 U JP 50000677 A KR 7800280 A	14-02-1977 08-01-1979 07-01-1975 24-07-1978
WO 02095698	A	28-11-2002	FR 2824942 A1 AT 282232 T DE 60201904 D1 DK 1390922 T3 EP 1390922 A1 WO 02095698 A1	22-11-2002 15-11-2004 16-12-2004 14-03-2005 25-02-2004 28-11-2002

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande internationale No
PCT/FR2005/000316

A. CLASSEMENT DE L'OBJET DE LA DEMANDE

CIB 7 B62J6/00 B60Q11/00 G07B15/00 B62H5/20

Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB

B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE

Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement)

CIB 7 B62J B60Q G07B G07F B62H

Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche

Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si réalisable, termes de recherche utilisés)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ

C. DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie °	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
X	US 6 191 685 B1 (THEOFANOUS VICKIE ET AL) 20 février 2001 (2001-02-20)	1-4, 19
Y	colonne 1, ligne 23 - ligne 45; revendications 1,8; figures	15-17, 20,21, 23-28
X	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 2003, no. 05, 12 mai 2003 (2003-05-12) & JP 2003 016567 A (SANYO ELECTRIC CO LTD), 17 janvier 2003 (2003-01-17) abrégé	1
Y	US 5 986 548 A (MCGREGOR ET AL) 16 novembre 1999 (1999-11-16) le document en entier	15-17, 20

-/--



Voir la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents



Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe

° Catégories spéciales de documents cités:

- *A* document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent
- *E* document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date
- *L* document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)
- *O* document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens
- *P* document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée

- *T* document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'appartenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention
- *X* document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolément
- *Y* document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier
- *&* document qui fait partie de la même famille de brevets

Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée

18 mai 2005

Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale

30/05/2005

Nom et adresse postale de l'administration chargée de la recherche internationale

Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Fonctionnaire autorisé

Grunfeld, M

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande Internationale No
PCT/FR2005/000316

C.(suite) DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
Y	WO 01/54080 A (JCDECAUX SA ; LE GARS JACQUES (FR); GAGOSZ JEAN CLAUDE (FR)) 26 juillet 2001 (2001-07-26) cité dans la demande le document en entier -----	21,23-28
A	DE 201 14 272 U (HAMMERSCHMIDT HARTWIG) 10 janvier 2002 (2002-01-10) revendications; figures -----	5,18,22
A	DE 101 42 358 A (HAMMERSCHMIDT HARTWIG) 27 mars 2003 (2003-03-27) revendications; figures -----	5
A	WO 02/39787 A (BUTLER ALAN FREDERICK ; BRUWER FREDERICK JOHANNES (ZA); AZOTEC PTY LTD) 16 mai 2002 (2002-05-16) revendications; figures -----	5
A	US 5 955 945 A (FUHRER KENNETH) 21 septembre 1999 (1999-09-21) revendication 1; figures -----	5
A	US 3 904 920 A (GRIFFITH RONALD A) 9 septembre 1975 (1975-09-09) revendications; figures -----	5
A	WO 02/095698 A (JCDECAUX ; LE GARS JACQUES (FR); MAILLE GREGOIRE (FR); GAGOSZ JEAN-CLAUDE) 28 novembre 2002 (2002-11-28) cité dans la demande revendications; figures -----	23

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Renseignements relatifs aux membres de familles de brevets

Demande Internationale No

PCT/FR2005/000316

Document brevet cité au rapport de recherche		Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
US 6191685	B1	20-02-2001	CA 2279078 A1	11-08-2000
			US 2001019304 A1	06-09-2001
JP 2003016567	A	17-01-2003	AUCUN	
US 5986548	A	16-11-1999	AUCUN	
WO 0154080	A	26-07-2001	FR 2803935 A1	20-07-2001
			AU 3189701 A	31-07-2001
			WO 0154080 A1	26-07-2001
DE 20114272	U	10-01-2002	DE 20114272 U1	10-01-2002
DE 10142358	A	27-03-2003	DE 10142358 A1	27-03-2003
WO 0239787	A	16-05-2002	AU 2449002 A	21-05-2002
			EP 1350416 A2	08-10-2003
			US 2004021431 A1	05-02-2004
			WO 0239787 A2	16-05-2002
			ZA 200303489 A	04-03-2004
US 5955945	A	21-09-1999	AUCUN	
US 3904920	A	09-09-1975	BE 847796 A7	14-02-1977
			JP 54001987 U	08-01-1979
			JP 50000677 A	07-01-1975
			KR 7800280 A	24-07-1978
WO 02095698	A	28-11-2002	FR 2824942 A1	22-11-2002
			AT 282232 T	15-11-2004
			DE 60201904 D1	16-12-2004
			DK 1390922 T3	14-03-2005
			EP 1390922 A1	25-02-2004
			WO 02095698 A1	28-11-2002